

Éléments de réflexion | Pistes de recherche

Les éléments développés ci-après ne sont souvent que des indications pour aboutir à la solution, qui détaillent la plupart du temps un cheminement à suivre pour montrer le résultat demandé. La plupart des calculs sont laissés aux lecteurs... La mise en forme de certains calculs est faite de sorte à économiser de l'espace et donc du papier, mais il conviendrait de ne pas les écrire en ligne notamment comme cela l'est parfois.

Un peu de technique

EX. 1 | Réf. 4018

Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ dont la matrice dans la base canonique $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_3)$ est $A = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix}$.

Montrer que f est un projecteur de \mathbb{R}^3 et identifier ses éléments caractéristiques.

EX. 1 | Éléments de correction | Réf. 4018

Caractère projecteur de f : La caractérisation des projecteurs se traduit matriciellement par :

$$(f \text{ est un projecteur de } \mathbb{R}^3) \Leftrightarrow (\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) \times \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f))$$

Un calcul direct donne que : $\begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 5 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 30 & 12 & -6 \\ 12 & 12 & 12 \\ -6 & 12 & 30 \end{pmatrix}$ ce qui donne bien en multipliant

les deux membres de l'égalité par $\frac{1}{36}$ que $A^2 = A$.

Par suite, f est bien un projecteur.

Recherche des éléments caractéristiques : en notant $F_1 = \{\vec{x} \in \mathbb{R}^3, f(\vec{x}) = \vec{x}\}$ l'ensemble des vecteurs invariants de \mathbb{R}^3 par f et $F_2 = \text{Ker}(p)$, on sait que f est alors le projecteur sur F_1 parallèlement à F_2 .

Identification de F_1 : on a directement que :

$$\left(\vec{x} = (x_1, \dots, x_3) \in F_1 \right) \Leftrightarrow \left(\begin{array}{l} (x_1, \dots, x_3) \text{ est solution du système} \\ \text{de représentation matricielle} \\ (A - I_3|0) \end{array} \right)$$

Un échelonnement en ligne donne que : $(A - I_3|0) \sim_L \dots \sim_L \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$

$$\begin{aligned} \text{On en déduit donc que : } \left(\vec{x} = (x_1, \dots, x_3) \in F_1 \right) &\Leftrightarrow (x_1 = 2x_2 - x_3, (x_2, x_3) \in \mathbb{R}^2) \\ &\Leftrightarrow \left(\begin{cases} x_1 = 2x_2 - x_3 \\ x_2 = x_2 \\ x_3 = x_3 \end{cases}, (x_2, x_3) \in \mathbb{R}^2 \right) \\ &\Leftrightarrow \left(\vec{x} \in \text{Vect}((2, 1, 0), (-1, 0, 1)) \right) \end{aligned}$$

et par suite que $F_1 = \text{Vect}((2, 1, 0), (-1, 0, 1))$.

Identification de F_2 : on a directement que :

$$\left(\vec{x} = (x_1, \dots, x_3) \in \text{Ker}(p) \right) \Leftrightarrow \left(\begin{array}{l} (x_1, \dots, x_3) \text{ est solution du système} \\ \text{de représentation matricielle} \\ (A|0) \end{array} \right)$$

Un échelonnement en ligne donne que : $(A|0) \sim_L \dots \sim_L \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$

On en déduit donc que $\text{Ker}(f) = \text{Vect}((1, -2, 1))$.

Ainsi, f est le projecteur sur $F_1 = \text{Vect}((2, 1, 0), (-1, 0, 1))$ de direction $F_2 = \text{Vect}((1, -2, 1))$.

Mobiliser l'ensemble de ses connaissances

EX. 2 | Réf. 4033

On considère les matrices carrées d'ordre 3 suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \\ -2 & -2 & -1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -3 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

On considère l'application : $\left| \begin{array}{l} \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \\ M \longmapsto AM - MB \end{array} \right.$

- On note $C = P^{-1}BP$. Déterminer C .
- Montrer que f est un endomorphisme de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.
- Soit $M \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$. On pose $N = P^{-1}MP$.
 - Montrer que : $(M \in \text{Ker}(f)) \Leftrightarrow (DN = NC)$
 - Déterminer les matrices $N \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ telles que $DN = NC$.
 - Montrer que l'ensemble des matrices carrées d'ordre 3 telles que $DN = NC$ est un espace vectoriel, et en déterminer une base et la dimension.
- En déduire la dimension de $\text{Ker}(f)$ puis la dimension de $\text{Im}(f)$.

EX. 2 | Éléments de correction | Réf. 4033

1. Recherche de l'inverse de P par échelonnement en lignes :

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[L_2 \leftarrow L_2 + 1L_1]{\sim_L} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[L_2 \leftrightarrow L_3]{\sim_L} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right)$$

Il y a 3 pivots non nuls. Le rang de la matrice est donc 3 et la matrice est ainsi inversible puisque carrée d'ordre 3 et de rang 3.

On poursuit alors l'échelonnement pour obtenir une matrice échelonnée réduite :

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow[L_2 \leftarrow L_2 + 1L_3]{\sim_L} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow[L_1 \leftarrow L_1 + 1L_2]{\sim_L} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right)$$

L'inverse de la matrice P est ainsi : $P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

Calcul de C : le produit matriciel $P^{-1}BP$ donne :

$$\begin{aligned} & \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -3 & -2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \\ & = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

et ainsi $C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$.

2. Caractère linéaire de f : soient $(M_1, M_2) \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ et $\lambda \in \mathbb{R}$.

$$\begin{aligned} \text{On pose } M_3 = \lambda M_1 + M_2. \text{ On a alors : } f(M_3) &= f(\lambda M_1 + M_2) \\ &= A(\lambda M_1 + M_2) + (\lambda M_1 + M_2)B \\ &= \lambda AM_1 + AM_1 + \lambda M_1 B + M_2 B \\ &= \lambda(AM_1 + M_1 B) + (AM_2 + M_2 B) \\ &= \lambda f(M_1) + f(M_2) \end{aligned}$$

et par suite f est bien linéaire.

Caractère endomorphisme : puisque $f : \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ de par sa définition et que f est linéaire, on en déduit que f est bien un endomorphisme de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.

3. a. Puisque $N = P^{-1}MP$, il vient que $M = PNP^{-1}$ et par définition du noyau d'une application linéaire, on a :

$$\begin{aligned} (M \in \text{Ker}(f)) &\Leftrightarrow (AM - MB = (0)) \\ &\Leftrightarrow (AM = MB) \\ &\Leftrightarrow (APNP^{-1} = PNP^{-1}B) \\ &\Leftrightarrow (APNP^{-1}P = PNP^{-1}BP) \\ &\Leftrightarrow (APN = PNC) \\ &\Leftrightarrow (P^{-1}APN = P^{-1}PNC) \\ &\Leftrightarrow (P^{-1}APN = NC) \end{aligned}$$

Or on remarque que $P^{-1}AP = D$ ce qui permet d'obtenir que : $(M \in \text{Ker}(f)) \Leftrightarrow (DN = NC)$.

- b. En notant $N = (n_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq 3 \\ 1 \leq j \leq 3}}$, il vient que : $DN = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -n_{21} & -n_{22} & -n_{23} \\ n_{31} & n_{32} & n_{33} \end{pmatrix}$ et $NC = \begin{pmatrix} n_{11} & 0 & -n_{13} \\ n_{21} & 0 & -n_{23} \\ n_{31} & 0 & -n_{33} \end{pmatrix}$

Par suite et par identification des coefficients des matrices :

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{l} N \text{ est telle que} \\ DN = NC \end{array} \right) &\Leftrightarrow \begin{cases} n_{11} = 0 \\ -n_{21} = n_{21} \\ n_{31} = n_{31} \\ -n_{22} = 0 \\ n_{32} = 0 \\ -n_{13} = 0 \\ -n_{23} = -n_{23} \\ n_{33} = -n_{33} \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} n_{11} = 0 \\ n_{21} = 0 \\ n_{22} = 0 \\ n_{32} = 0 \\ n_{13} = 0 \\ n_{33} = 0 \end{cases}, (n_{31}, n_{12}, n_{23}) \in \mathbb{R}^3 \\ &\Leftrightarrow \left(N = \begin{pmatrix} 0 & n_{12} & 0 \\ 0 & 0 & n_{23} \\ n_{31} & 0 & 0 \end{pmatrix}, (n_{31}, n_{12}, n_{23}) \in \mathbb{R}^3 \right) \end{aligned}$$

- c. En notant $F = \{N \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}), DN = NC\}$, d'après la question précédente, il vient que $F = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right)$ Par suite, F est bien un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$, donc un espace vectoriel. Par ailleurs la famille $(E_{1,2}, E_{2,3}, E_{3,1})$ étant une sous-famille de la base canonique de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$, c'est donc une sous-famille d'une famille libre. Elle est donc libre, et forme ainsi, puisqu'elle est génératrice de F , une base de F et on a que $\dim(F) = 3$

4. On en déduit donc que $\dim(\text{Ker}(f)) = 3$. De plus, d'après le théorème du rang, il vient que :

$$\dim(\mathcal{M}_3(\mathbb{R})) = \dim(\text{Ker}(f)) + \text{rg}(f) \text{ ce qui donne } \text{rg}(f) = 6$$

et donc que la dimension de $\text{Im}(f)$ est de 6.

Pour s'occuper les jours de pluies

EX. 3 | Réf. 4034

Dans tout ce qui suit, n désigne un entier strictement positif, E désigne un espace vectoriel sur \mathbb{R} de dimension finie n et $\mathcal{L}(E)$ l'ensemble des endomorphismes de E . On rappelle que Id_E désigne l'application identité de E et $\tilde{0}_E$ l'endomorphisme nul de E .

1. Dans cette question, on suppose que E est de dimension finie 2 et on note $\mathcal{B} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$ une base de E .

On considère l'application linéaire f ayant pour matrice dans la base \mathcal{B} : $M = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$.

- a. Montrer que f est un projecteur. Quel est son rang ?
 - b. Déterminer le noyau et l'image de f .
2. Dans cette question on suppose que E est de dimension finie 3 et on note $\mathcal{B} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ une base de E .
On note $D = \text{Vect}(\vec{e}_1 + 3\vec{e}_2 - \vec{e}_3)$ et $P = \text{Vect}(\vec{e}_1 - \vec{e}_3, 2\vec{e}_1 - \vec{e}_2)$.
Déterminer la matrice dans la base \mathcal{B} , du projecteur sur P parallèlement à D .
3. Dans cette question, on suppose que E est de dimension finie n et que p désigne un projecteur de E .
- a. En remarquant que pour tout $\vec{x} \in E$, $\vec{x} = \vec{x} - p(\vec{x}) + p(\vec{x})$, montrer que $\text{Ker}(p)$ et $\text{Im}(p)$ sont supplémentaires dans E .
 - b. Soit q l'endomorphisme de E défini par $q = \text{Id}_E - p$.
 - i. Montrer que q est un projecteur de E .
 - ii. Déterminer le noyau et l'image de q .
 - iii. Calculer $p \circ q$ et $q \circ p$.
 - c. Soient p_1 et p_2 deux projecteurs de E et $q = p_1 + p_2 - p_2 \circ p_1$.
 - i. Montrer que si $p_1 \circ p_2 = \tilde{0}_E$, alors q est un projecteur de E .
 - ii. Montrer que : $\text{Ker}(p_1) \cap \text{Ker}(p_2) \subset \text{Ker}(q)$.
 - iii. Montrer alors que si $p_1 \circ p_2 = \tilde{0}_E$: $\text{Ker}(p_1) \cap \text{Ker}(p_2) = \text{Ker}(q)$

EX. 3 | Éléments de correction | Réf. 4034

1. a. La caractérisation des projecteurs se traduit matriciellement par : (f est un projecteur de E) $\Leftrightarrow (M^2 = M)$
Un calcul direct montre que $M^2 = M$ et ainsi f est bien un projecteur de f .
De plus, les deux colonnes de M étant liées, on en déduit que $\text{rg}(M) = 1$, et par suite que $\text{rg}(f) = 1$.
- b. Puisque $\text{rg}(f) = 1$ et que $\frac{1}{3}\vec{e}_1 - \frac{2}{3}\vec{e}_2 \in \text{Im}(f)$ par construction de M , on en déduit que $\text{Im}(f) = \text{Vect}(\vec{e}_1 - 2\vec{e}_2)$.
De plus d'après le théorème du rang : $\dim(E) = \dim(\text{Ker}(f)) + \text{rg}(f)$ et donc $\dim(\text{Ker}(f)) = 1$.
Un échelonnement en colonne de M permet de voir directement que $f(\vec{e}_1 + \vec{e}_2) = \vec{0}$ et par suite $\vec{e}_1 + \vec{e}_2 \in \text{Ker}(f)$ et comme ce dernier est un vecteur non nul, il en forme une base puisque $\text{Ker}(f)$ est une droite vectorielle. Ainsi : $\text{Ker}(f) = \text{Vect}(\vec{e}_1 + \vec{e}_2)$.
2. En notant $\vec{u}_1 = \vec{e}_1 - \vec{e}_3$, $\vec{u}_2 = 2\vec{e}_1 - \vec{e}_2$ et $\vec{u}_3 = \vec{e}_1 + 3\vec{e}_2 - \vec{e}_3$, il vient que $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3) =$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 3 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 Un échelonnement en ligne de cette matrice permet de montrer que $\text{rg}(\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)) = 3$. Ainsi, $\mathcal{B}' = (\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$ est une famille de 3 vecteurs de rang 3 dans un espace de dimension 3. Par théorème c'est donc une base de E .
Ainsi, en notant p le projecteur sur P parallèlement à D , la matrice de p dans \mathcal{B}' sera : $\text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$
En notant P la matrice de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' , il vient que : $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = P \times \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f) \times P^{-1}$
Or $P = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 3 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $P^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -1 & -2 & -7 \\ 3 & 0 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ et ainsi, il vient que $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & -2 & -1 \\ -3 & 0 & -3 \\ 1 & 2 & 7 \end{pmatrix}$.
3. a. **Décomposition d'un vecteur de E sur $\text{Ker}(p) + \text{Im}(p)$:** soit $\vec{x} \in E$.
On a que : $\vec{x} = \vec{x} - p(\vec{x}) + p(\vec{x})$.

Il est immédiat que $p(\vec{x}) \in \text{Im}(f)$.

$$\begin{aligned} \text{De plus : } p(\vec{x} - p(\vec{x})) &= p(\vec{x}) - p(p(\vec{x})) \quad \text{et donc } \vec{x} - p(\vec{x}) \in \text{Ker}(p). \\ &\stackrel{\text{car } p \circ p = p}{=} p(\vec{x}) - p, \vec{x} \\ &= \vec{0} \end{aligned}$$

Ainsi, \vec{x} est somme d'un élément de $\text{Im}(p)$ et d'un élément de $\text{Ker}(p)$.

On en déduit donc que $E \subset \text{Ker}(p) + \text{Im}(p)$. Comme $\text{Ker}(p) + \text{Im}(p)$ est un sous-espace de E , on en déduit $E = \text{Ker}(p) + \text{Im}(p)$.

Somme directe $\text{Ker}(p) + \text{Im}(p)$: montrons que $\text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p) = \{\vec{0}\}$.

Inclusion $\{\vec{0}\} \subset \text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p)$: puisque $\text{Ker}(p)$ et $\text{Im}(p)$ sont deux sous-espaces de E , leur intersection est un sous-espace de E , et par suite $\vec{0} \in \text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p)$ ce qui assure que $\{\vec{0}\} \subset \text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p)$.

Inclusion $\text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p) \subset \{\vec{0}\}$: soit $\vec{x} \in \text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p)$.

Comme $\vec{x} \in \text{Im}(p)$, il existe $\vec{u} \in E$ tel que $\vec{x} = p(\vec{u})$.

Or $\vec{x} \in \text{Ker}(p)$ donc $p(\vec{x}) = \vec{0}$. Ainsi, on en déduit que $p(p(\vec{u})) = \vec{0}$. Or $p \circ p = p$, donc $p(p(\vec{u})) = p(\vec{u})$ et donc $p(\vec{u}) = \vec{0}$ et ainsi $\vec{x} = \vec{0}$.

On en déduit donc que $\text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p) \subset \{\vec{0}\}$.

En conséquence $\text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p) = \{\vec{0}\}$ et donc la somme $\text{Ker}(p) + \text{Im}(p)$ est directe.

En conclusion, $E = \text{Ker}(p) \oplus \text{Im}(p)$ et ainsi $\text{Ker}(p)$ et $\text{Im}(p)$ sont supplémentaires.

b. i. D'après la caractéristique des projecteurs, on sait que : (q est un projecteur de E) \Leftrightarrow
 $(\forall x \in E, q(q(\vec{x})) = q(\vec{x}))$.

$$\begin{aligned} \text{On a ici : } \forall \vec{x} \in E, \quad p(q(\vec{x})) &= (\text{Id}_E - p)((\text{Id}_E - p)(\vec{x})) \\ &= (\text{Id}_E - p)(\vec{x} - p(\vec{x})) \\ &= \text{Id}_E(\vec{x}) - p(p(\vec{x})) \\ &\stackrel{\text{car } p \circ p = p}{=} \vec{x} - p(\vec{x}) \\ &= q(\vec{x}) \end{aligned}$$

et ainsi q est bien un projecteur.

ii. Noyau de q : par définition du noyau : $(\vec{x} \in \text{Ker}(q)) \Leftrightarrow$
 $(q(\vec{x}) = \vec{0})$
 $\Leftrightarrow (\vec{x} - p(\vec{x}) = \vec{0})$
 $\Leftrightarrow (p(\vec{x}) = \vec{x})$
 $\stackrel{\text{car } p \text{ projecteur}}{\Leftrightarrow} (\vec{x} \in \text{Im}(p))$

et ainsi $\text{Ker}(q) = \text{Im}(p)$.

Image de q : puisque q est un projecteur, on sait que $\text{Im}(q) = \{\vec{x} \in E, q(\vec{x}) = \vec{x}\}$.

$$\begin{aligned} \text{Ainsi, il vient que : } (\vec{x} \in \text{Im}(q)) &\Leftrightarrow (q(\vec{x}) = \vec{x}) \\ &\Leftrightarrow (\vec{x} - p(\vec{x}) = \vec{x}) \\ &\Leftrightarrow (p(\vec{x}) = \vec{0}) \\ &\Leftrightarrow (\vec{x} \in \text{Ker}(p)) \end{aligned}$$

et ainsi $\text{Im}(q) = \text{Ker}(p)$.

$$\begin{aligned}
 \text{iii. Explicitation de } p \circ q : \text{ on a directement que : } \forall \vec{x} \in E, p(q(\vec{x})) &= p(\vec{x} - p(\vec{x})) \\
 &= p(\vec{x}) - p(p(\vec{x})) \\
 &\stackrel{\text{car } p \circ p = p}{=} p(\vec{x}) - p(\vec{x}) \\
 &= \vec{0}
 \end{aligned}$$

et par suite $p \circ q = \tilde{0}_E$.

$$\begin{aligned}
 \text{Explicitation de } q \circ p : \text{ on a directement que : } \forall \vec{x} \in E, q(p(\vec{x})) &= p(\vec{x}) - p(p(\vec{x})) \\
 &\stackrel{\text{car } p \circ p = p}{=} p(\vec{x}) - p(\vec{x}) \\
 &= \vec{0}
 \end{aligned}$$

et par suite $q \circ p = \tilde{0}_E$.

- c. i. On suppose donc que $p_1 \circ p_2 = \tilde{0}_E$.

D'après la caractérisation des projecteurs, on sait que : (q est un projecteur de E) \Leftrightarrow ($q \circ q = q$)

Ainsi, en utilisant les règles de calcul sur les composées de combinaison linéaires d'applications linéaires, il vient :

$$\begin{aligned}
 q \circ q &= (p_1 + p_2 - p_2 \circ p_1) \circ (p_1 + p_2 - p_2 \circ p_1) \\
 &= \underbrace{p_1 \circ p_1}_{=p_1} + \underbrace{p_1 \circ p_2}_{=\tilde{0}_E} - \underbrace{p_1 \circ p_2 \circ p_1}_{=\tilde{0}_E} + \underbrace{p_2 \circ p_1}_{=p_2} + \underbrace{p_2 \circ p_2}_{=p_2} - \underbrace{p_2 \circ p_2 \circ p_1}_{=p_2} - \underbrace{p_2 \circ p_1 \circ p_1}_{=p_1} - \underbrace{p_2 \circ p_1 \circ p_2}_{=\tilde{0}_E} + \underbrace{p_2 \circ p_1 \circ p_2}_{=\tilde{0}_E} \\
 &= p_1 + p_2 \circ p_1 + p_2 - p_2 \circ p_1 - p_2 \circ p_1 \\
 &= p_1 + p_2 - p_2 \circ p_1 \\
 &= q
 \end{aligned}$$

et ainsi q est bien un projecteur de E .

$$\begin{aligned}
 \text{ii. Soit } \vec{x} \in \text{Ker}(p_1) \cap \text{Ker}(p_2). \text{ Alors on a : } q(\vec{x}) &= \underbrace{p_1(\vec{x})}_{=\vec{0}} + \underbrace{p_2(\vec{x})}_{=\vec{0}} - \underbrace{p_2(p_1(\vec{x}))}_{=\vec{0}} \\
 &\stackrel{\text{car } \vec{x} \in \text{Ker}(p_1)}{=} \vec{0} \quad \stackrel{\text{car } \vec{x} \in \text{Ker}(p_2)}{=} \vec{0} \\
 &= \vec{0}
 \end{aligned}$$

et ainsi $\vec{x} \in \text{Ker}(q)$. Par suite, on a donc $\text{Ker}(p_1) \cap \text{Ker}(p_2) \subset \text{Ker}(q)$.

- iii. Il reste à montrer l'inclusion $\text{Ker}(q) \subset \text{Ker}(p_1) \cap \text{Ker}(p_2)$ pour avoir l'égalité entre ces deux ensembles.

Soit alors $\vec{x} \in \text{Ker}(q)$. Alors $q(\vec{x}) = \vec{0}$.

$$\text{Ainsi } q(\vec{x}) = p_1(\vec{x}) + p_2(\vec{x}) - p_2(p_1(\vec{x})) \text{ donne : } (*) : \vec{0} = p_1(\vec{x}) + p_2(\vec{x}) - p_2 \circ p_1(\vec{x}).$$

Ainsi en composant (*) par p_1 à gauche, il vient que : $p_1(\vec{0}) = p_1(p_1(\vec{x})) + p_1(p_2(\vec{x})) - p_1(p_2 \circ p_1(\vec{x}))$ ce qui donne $\vec{0} = p_1(\vec{x})$ puisque $p_1(p_2(\vec{x})) = \vec{0}$ et ainsi $\vec{x} \in \text{Ker}(p_1)$.

Ainsi, (*) devient $\vec{0} = p_2(\vec{x})$ puisque $p_1(\vec{x}) = \vec{0}$ et donc $\vec{x} \in \text{Ker}(p_2)$

Finalement $\vec{x} \in \text{Ker}(p_1) \cap \text{Ker}(p_2)$ ce qui assure que $\text{Ker}(q) \subset \text{Ker}(p_1) \cap \text{Ker}(p_2)$.

EX. 4 | Réf. 4035

Dans tout cet exercice, n désigne un entier naturel supérieur ou égal à 1 et A une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

On suppose par ailleurs qu'il existe deux matrices U et V de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et deux réels λ et μ tels que $\lambda \times \mu \neq 0$ et $\lambda \neq \mu$ tels

$$\text{que : } \begin{cases} A = \lambda U + \mu V \\ A^2 = \lambda^2 U + \mu^2 V \\ A^3 = \lambda^3 U + \mu^3 V \end{cases}$$

1. Exprimer U et V en fonction de A et A^2 .

En déduire que : $A^3 = (\lambda + \mu)A^2 - \lambda\mu A$

2. Montrer que, pour tout entier $p \geq 1$, $A^p = \lambda^p U + \mu^p V$.

3. Soient $p \in \mathbb{N}$ avec $p \geq 2$ et f l'endomorphisme de \mathbb{R}^n dont A est la matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^n .

On note $f^p = f \circ f \circ \dots \circ f$ la p^{e} composée de f .

- Montrer que $\text{Ker}(f) \subset \text{Ker}(f^p)$.
- Montrer que tout $x \in \mathbb{R}^n$, $\lambda \mu f^{p-1}(x) = (\lambda + \mu) f^p(x) - f^{p+1}(x)$.
- En déduire que $\text{Ker}(f^p) \subset \text{Ker}(f)$.
- Montrer que $\text{rg}(A) = \text{rg}(A^p)$.

EX. 4 | Éléments de correction | Réf. 4035

1. Il s'agit de résoudre le système linéaire d'inconnue le couple de matrices (U, V) : $\begin{cases} \lambda U + \mu V = A \\ \lambda^2 U + \mu^2 V = A^2 \end{cases}$ et dont la représentation matricielle serait $\left(\begin{array}{cc|c} \lambda & \mu & A \\ \lambda^2 & \mu^2 & A^2 \end{array} \right)$.

On remarquera tout d'abord que la condition $\lambda \mu \neq 0$ est équivalente à $\lambda \neq 0$ et $\mu \neq 0$.

Par échelonnement en ligne il vient :

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{cc|c} \lambda & \mu & A \\ \lambda^2 & \mu^2 & A^2 \end{array} \right) & \xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 - \lambda L_1} \left(\begin{array}{cc|c} \lambda & \mu & A \\ 0 & \mu(\mu - \lambda) & A^2 - \lambda A \end{array} \right) & \xrightarrow{L_2 \leftarrow \frac{1}{\mu(\mu - \lambda)} L_2} \\ \left(\begin{array}{cc|c} \lambda & \mu & A \\ 0 & 1 & \frac{1}{\mu(\mu - \lambda)} (A^2 - \lambda A) \end{array} \right) & \xrightarrow{L_1 \leftarrow L_1 - \mu L_2} \left(\begin{array}{cc|c} \lambda & 0 & \frac{1}{\mu - \lambda} (\mu A - A^2) \\ 0 & 1 & \frac{1}{\mu(\mu - \lambda)} (A^2 - \lambda A) \end{array} \right) & \xrightarrow{L_1 \leftarrow \frac{1}{\lambda} L_1} \\ \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & \frac{1}{\lambda(\mu - \lambda)} (\mu A - A^2) \\ 0 & 1 & \frac{1}{\mu(\mu - \lambda)} (A^2 - \lambda A) \end{array} \right) & \end{aligned}$$

On en déduit ainsi que $\begin{cases} U = \frac{1}{\lambda(\mu - \lambda)} (\mu A - A^2) \\ V = \frac{1}{\mu(\mu - \lambda)} (A^2 - \lambda A) \end{cases}$.

Il vient alors que : $A^3 = \lambda^3 U + \mu^3 V$

$$\begin{aligned} &= \frac{\lambda^3}{\lambda(\mu - \lambda)} (\mu A - A^2) + \frac{\mu^3}{\mu(\mu - \lambda)} (A^2 - \lambda A) \\ &= \frac{\lambda^2}{\mu - \lambda} (\mu A - A^2) + \frac{\mu^2}{\mu - \lambda} (A^2 - \lambda A) \\ &= \frac{1}{\mu - \lambda} (\lambda^2 \mu A - \lambda^2 A^2 - \lambda \mu^2 A + \mu^2 A^2) \\ &= \frac{1}{\mu - \lambda} ((\mu^2 - \lambda^2) A^2 - \lambda \mu (\lambda - \mu) A) \\ &= \frac{1}{\mu - \lambda} ((\mu - \lambda)(\mu + \lambda) A^2 - \lambda \mu (\lambda - \mu) A) \\ &= (\lambda + \mu) A - \lambda \mu A \end{aligned}$$

2. Pour tout $p \geq 1$, on pose : $\mathcal{P}(p) : \text{'} } A^p = \lambda^p U + \mu^p V \text{'}$.

Montrons par récurrence double sur l'entier p que la proposition $\mathcal{P}(p)$ est vraie pour tout entier $p \geq 1$.

Initialisation : les deux premières relations données par l'énoncé assure que $\mathcal{P}(1)$ et $\mathcal{P}(2)$.

Hérédité : soit $p \geq 1$. Supposons que l'on ait $\mathcal{P}(p)$ et $\mathcal{P}(p+1)$. Montrons, sous cette hypothèse que l'on a $\mathcal{P}(p+2)$.

Il vient que :

$$\begin{aligned} A^{p+2} &= A^{p-1} \times A^3 \\ &= A^{p-1} ((\lambda + \mu) A^2 - \lambda \mu A) \\ &= (\lambda + \mu) A^{p+1} - \lambda \mu A^p \\ &= (\lambda + \mu) (\lambda^{p+1} U + \mu^{p+1} V) - \lambda \mu (\lambda^p U + \mu^p V) \\ \text{H.R.} &= (\lambda^{p+2} + \mu \lambda^{p+1} - \mu \lambda^{p+1}) U + (\lambda \mu^{p+1} + \mu^{p+2} - \lambda \mu^{p+1}) V \\ &= \lambda^{p+2} U + \mu^{p+2} V \end{aligned}$$

ce qui donne $\mathcal{P}(p+2)$.

Conclusion : la proposition $\mathcal{P}(p)$ étant vraie aux rangs 1 et 2, et héréditaire d'ordre 2, par le principe de récurrence double, elle est vraie pour tout entier $p \geq 1$.

3. a. Soit $\vec{x} \in \text{Ker}(f)$. Il vient que $f(\vec{x}) = \vec{0}$. Par suite $f^{p-1}(f(\vec{x})) = f^{p-1}(\vec{0}) = \vec{0}$ c'est à dire $f^p(\vec{x}) \in \text{Ker}(f^p)$.
- b. Il s'agit donc de montrer que : $\forall x \in \mathbb{R}^n, \lambda \mu f^{p-1}(x) - (\lambda + \mu) f^p(x) + f^{p+1}(x) = 0$, ce qui équivaut à dire que l'endomorphisme $f^{p+1} - (\lambda + \mu) f^p + \lambda \mu f^{p-1} = \vec{0}_{\mathbb{R}^n}$.

Matriciellement, cela revient à établir que : $A^{p+1} - (\lambda + \mu) A^p + \lambda\mu A^{p-1} = (0)$.

Puisque $A^3 = (\lambda + \mu) A^2 - \lambda\mu A$, en multipliant cette relation par A^{p-2} , il vient que $A^{p+1} = (\lambda + \mu) A^p - \lambda\mu A^{p-1}$ ce qui est en fait l'égalité voulue.

c. Soit $\vec{x} \in \text{Ker}(f^p)$. Il vient alors que $f^p(\vec{x}) = \vec{0}$ ou encore que $f(f^{p-1}(\vec{x})) = \vec{0}$.

Or d'après l'égalité précédente, on a puisque $\lambda\mu \neq 0$ que $f^{p-1}(\vec{x}) = \vec{0}$. En formalisant ce processus descendant par une récurrence il vient alors que $f(\vec{x}) = 0$ et par suite que $\vec{x} \in \text{Ker}(f)$ c'est à dire que $\text{Ker}(f^p) = \text{Ker}(f)$.

d. D'après le théorème du rang, on a : $\begin{cases} \dim(\mathbb{R}^n) = \dim(\text{Ker}(f)) + \text{rg}(f) \\ \dim(\mathbb{R}^n) = \dim(\text{Ker}(f^p)) + \text{rg}(f^p) \end{cases}$ et comme $\text{Ker}(f) = \text{Ker}(f^p)$ il vient que $\text{rg}(f) = \text{rg}(f^p)$ ce qui donne bien que $\text{rg}(A) = \text{rg}(A^p)$.